

Hoja de Proceso – Armado de Invernadero Automatizado

GRUPO:	NOVENO
Nombre del equipo:	
Integrantes:	
Sistema a implementar:	
Fecha de inicio:	
Fecha de finalización:	

1. Objetivo del sistema

(Describir qué función cumple el sistema y por qué es importante para el invernadero)

2. Variables y sensores utilizados

Variable a controlar:

Sensor/es utilizados:

Modelo y características:

Ubicación en la maqueta:

3. Actuadores y componentes

Tipo de actuador (bomba, ventilador, resistencia, etc.):

Modelo y características:

Alimentación (voltaje) y conexión:

4. Criterios de activación y lógica de control

Condiciones de activación:

Condiciones de apagado:

Umbrales programados:

5. Diagrama / esquema de conexión

(Dibujar o pegar imagen con las conexiones del sistema: sensor, actuador, micro:bit o Arduino, fuente de energía, etc.)

6. Código o bloques de programación

(Pegar captura o escribir el código usado, indicando los bloques principales y su función.)

7. Pruebas y ajustes

Fecha	Prueba realizada	Resultado	Ajustes necesarios

8. Observaciones y mejoras

(Anotar problemas encontrados, soluciones aplicadas y posibles mejoras para el futuro)

Checklist del equipo (marcar con X sólo las tareas completadas)

Planificación

- ☐ Objetivo del sistema definido
- ☐ Variables y sensores identificados
- ☐ Actuadores seleccionados
- ☐ Esquema de conexiones diseñado

Implementación

- ☐ Conexión de sensores y actuadores
- ☐ Programación realizada

☐ Umbrales configurados

☐ Pruebas iniciales completadas

Verificación

☐ Sistema responde correctamente a las condiciones

☐ Ajustes realizados tras pruebas

☐ Documentación completa (texto, diagramas, código)

☐ Presentación lista para exponer (cuando se termine de implementar el sistema en el invernadero).