

64-я Международная научная студенческая конференция МНСК-2026



Программа Школьной секции «Робототехника и инженерное моделирование»

630090, город Новосибирск. ул. Пирогова, 4

19 апр. 2026 г.

9.00 – регистрация (холл 1 этажа Учебного корпуса СУНЦ НГУ, ул.Пирогова, 4)

9.30 – Открытие работы Школьных секций МНСК (Актовый зал Досугового центра СУНЦ НГУ, ул.Пирогова, 4/3)

10.15 – начало работы секций (Учебный корпус СУНЦ НГУ)

(время везде указано по Новосибирску; +4 часа к московскому времени)

Экспертный совет: к.ф.-м.н. В.А. Дедок (председатель секции), к.ф.-м.н. И.И. Тагильцев, А.А. Височан, Н.В. Голкова, Т.В. Ускова

Место заседания: ауд.3.6

Контактная информация для подключения онлайн:

<https://telemost.yandex.ru/j/74651446739522>

№	ФИО	Доклад	Организация
1	Бубенкова Ксения Максимова	Разработка устройства для выполнения захватывающих движений при нарушении движений руки	МАОУ НЭЛ
2	Мелёхина Элина Дмитриевна	Разработка визуализатора вен с регулируемой яркостью	МАОУ НЭЛ
3	Вилейко Дмитрий Вадимович	Телескоп-рефрактор	ГИМНАЗИЯ № 3 В АКАДЕМГОРОДКЕ
4	Лодза Максим Даниилович	Parking sensor: беспроводная автономная быстросъемная система контроля расстояния до препятствий при парковке и маневрировании транспортных средств, прицепов и длинномерной техники	Лицей № 23
5	Климачков Платон Павлович	Роботизированная рука из конструктора Lego WeDo 2.0 с управлением через Scratch 3.0 и плату Makey Makey	ЛИЦЕЙ № 22 "НАДЕЖДА СИБИРИ"
6	Корчагин Артём Игоревич	Разработка поворотной зарядной станции для смартфона на основе солнечной батареи	МАОУ НЭЛ
7	Терехова Мария Андреевна	Разработка системы автоматизации и регулирования освещения на дорогах	СУНЦ НГУ
8	Сычева Ярослава Евгеньевна	Применение шарнирно-ползунного механизма для увеличения проходимости шагающей машины	Гимназия №5, г.Королёв, кружок "Юный физик - умелые руки"
9	Конорева Мария Михайловна	Подъёмник для быстрой установки антенны радиосвязи	Гимназия №3, г.Королёв, кружок "Юный физик - умелые руки"
10	Широкова Елизавета Сергеевна	Усовершенствование конструкции турбореактивного двигателя для ракеты-носителя "Стрела"	МАОУ "Лицей№97 г.Челябинска"
11	Кирнева Кристина Денисовна	Особенность конструктивно-силовой схемы крыла в форме треугольника Рёло для экраноплана класса А	СОШ №12, г.Королёв, кружок "Юный физик - умелые руки"
12	Ощепкова Елизавета Дмитриевна	3D модель учебного корпуса СУНЦ НГУ	СУНЦ НГУ

13	Новосельцев Михаил Александрович	Создание электробалалайки как альтернативы электрогитаре	СУНЦ НГУ
14	Ильин Владимир Владимирович	Автоматическая кормушка для домашних животных с дистанционным контролем на базе Arduino	ГИМНАЗИЯ № 3 В АКАДЕМГОРОДКЕ
15	Полторак Павел Егорович	Создание и исследование вертикального ветрогенератора	ГИМНАЗИЯ № 3 В АКАДЕМГОРОДКЕ
16	Хомченко Константин Анатольевич	Антропоморфный роботизированный манипулятор с расширенной кинематикой пястно-фаланговых (МСП) суставов	СУНЦ НГУ