

Чтоб понять о чем мои статьи:

<http://habrahabr.ru/post/219659/>

<http://habrahabr.ru/post/222657/>

<http://habrahabr.ru/post/228549/>

Цель:

Сделать программируемого робота для изучения ROS(*Robot Operating System*) ros.org.

1. Перевести tutorиалы с английского <http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials>
2. Связать ядро ros на ноутбуке через блютуз с роботом.
3. Научиться управлять роботом с ноута.
4. Научиться строить карту на основе существующих датчиков и библиотек ros.
5. Перенести мозги в android телефон.
6. Распознавание голоса.
7. Распознавание лица человека.

И.Т.Д.

Со временем дополним.