

**ARTICLE WRITING INSTRUCTIONS OF TESLA: JURNAL TEKNIK
ELEKTRO UNIVERSITAS TARUMANAGARA**

(Bahasa Inggris; Times New Roman 14; maximum 15 words; single spacing; Bold; Center)

**PETUNJUK PENULISAN ARTIKEL TESLA: JURNAL TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TARUMANAGARA**

(Bahasa Indonesia; Times New Roman 14; maksimal 15 kata; Satu Spasi; Huruf Tebal; Rata Tengah)

Penulis Pertama¹, Penulis Kedua^{2*}, Penulis Ketiga³

¹Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Tarumanagara, Indonesia

Email: *budi@untar.ac.id* (italic; no hyperlink)

²Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Tarumanagara, Indonesia

Email: *alia@untar.co.id* (italic; no hyperlink)

³Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Tarumanagara, Indonesia

Email: *dino@gmail.com* (italic; no hyperlink)

Note : tanda * berarti Penulis Korespondensi

Received: Revised: Accepted:
DOI: <https://doi.org/10.24912/tesla.v25i2.27065>

Abstract

Written in 2 (two) languages, namely English and Indonesian. A4 paper size, with margins: left 3 cm, right 3 cm, top 3 cm and bottom 3 cm. Single paragraph. Abstract is written in English, font size 10 points, Times News Roman, Italic. It is a summary of the whole research which includes background, objectives, methods, results and conclusions in a brief and clear form. The number of words in the abstract is between 200 to 300 words.

Keywords: *Consists of 4 to 5 keywords; Written alphabetically; Separated by semicolons (Times New Roman, Italic, font 10, capitalized at the beginning of each keyword)*

Abstrak

Ditulis dalam 2 (dua) bahasa, yaitu bahasa Inggris dan bahasa Indonesia. Ukuran kertas A4, dengan margin: kiri 3 cm, kanan 3 cm, Atas 3 cm dan bawah 3 cm. Paragraf *single*. Abstrak ditulis dalam bahasa Indonesia, ukuran huruf 10 poin, Times News Roman. Merupakan ringkasan keseluruhan penelitian yang meliputi latar belakang, tujuan, metode, hasil dan diskusi, kesimpulan dalam bentuk singkat dan jelas. Jumlah kata dalam abstrak antara 200 sampai 300 kata.

Kata Kunci: Terdiri dari 4 hingga 5 kata kunci; Ditulis berdasarkan abjad; Dipisahkan dengan titik koma (Times New Roman, font 10, huruf besar di awal setiap kata kunci)

PENDAHULUAN

Pendahuluan berisi latar belakang dari penelitian, rumusan masalah dalam penelitian, tujuan penelitian, hipotesis (jika ada), dan konsep teori yang digunakan dalam penelitian. **Jumlah halaman artikel 8 halaman-10 halaman.** Penulisan menggunakan jenis *font Times New Roman* sebesar 12pt, satu spasi, dengan jarak indentasi pada kalimat pertama tiap paragraf sebesar 0.6 cm.

Susunan bab terdiri dari pendahuluan, metodologi penelitian, hasil dan diskusi, kesimpulan. Penulisan yang dituliskan dalam bahasa asing harus *di-italic*. Penulisan nama tanpa gelar akademis atau kepangkatan yang dilengkapi dengan alamat email peneliti. Untuk grafik dan tabel dapat dilihat pada contoh. Penulisan angka dalam



perumusan matematika dituliskan dalam bilangan desimal dengan menggunakan koma sebagai pembatas nilai riil dan desimal. Sebagai contoh penulisan angka yaitu “ 0,55 ” bukan “ .55 ”. Penulisan persamaan/rumus lihat contoh.

Tabel 1. Tabel aritmatika

No.	Informan	Bentuk Praktik Sosial						
		A	B	C	D	E	F	G
1.	Melati	✓	✓	✓		✓	--	--
2.	Seruni	✓	✓	✓	✓	--	--	--
3.	Delima	✓	--	--	--	✓	✓	✓
4.	Mawar	✓	--	--	--	--	--	--



Gambar 1. Logo jurnal

$$\text{Luas} = \text{Panjang} \times \text{Lebar} \quad (1)$$

Referensi harus dicantumkan di akhir makalah dan disusun secara berurutan [1]. Kutipan dengan 2 referensi [2,3], kutipan lebih dari 2 referensi [4-6]. Format referensi mengikuti IEEE style. Boleh menggunakan Mendeley sebagai tools. **Jumlah referensi utama minimal 10 dan harus berasal dari 7 tahun terakhir**. Semua referensi harus disitasi/dikutip.

UCAPAN TERIMA KASIH

Bagian ini merupakan ucapan terima kasih kepada Lembaga/seseorang yang mendukung (jika ada)

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. Rusdinar, J. Kim, and S. Kim, Error pose correction of mobile robot for SLAM problem using laser range finder based on particle filter, International Conference on Control, Automation, and Systems, Gyeonggi-do, Korea (2010) 52-55
- [2] Barnes, M., Stresses in Solenoids, Journal of Appl. Phys., 48(5) (2011), 2000–2008.
- [3] Jones, J., Contact Mechanics Chap. 6., Cambridge University Press, Cambridge, United Kingdom (2013)

[4] E. Menegatti, T. Maeda, and H. Ishiguro, Image based memory for robot navigation using properties of omnidirectional images, *Robotics and Autonomous System*, 47 (4) (2004), 251-267.

[5] S. Kalpakjian and S. R. Schmid, *Manufacturing Processes for Engineering Materials*, Second Ed. Addison-Wesley Publishing Company, New York, USA, (1992). Atau bisa lihat pada link berikut:

<https://ieee-dataport.org/sites/default/files/analysis/27/IEEE%20Citation%20Guidelines.pdf>