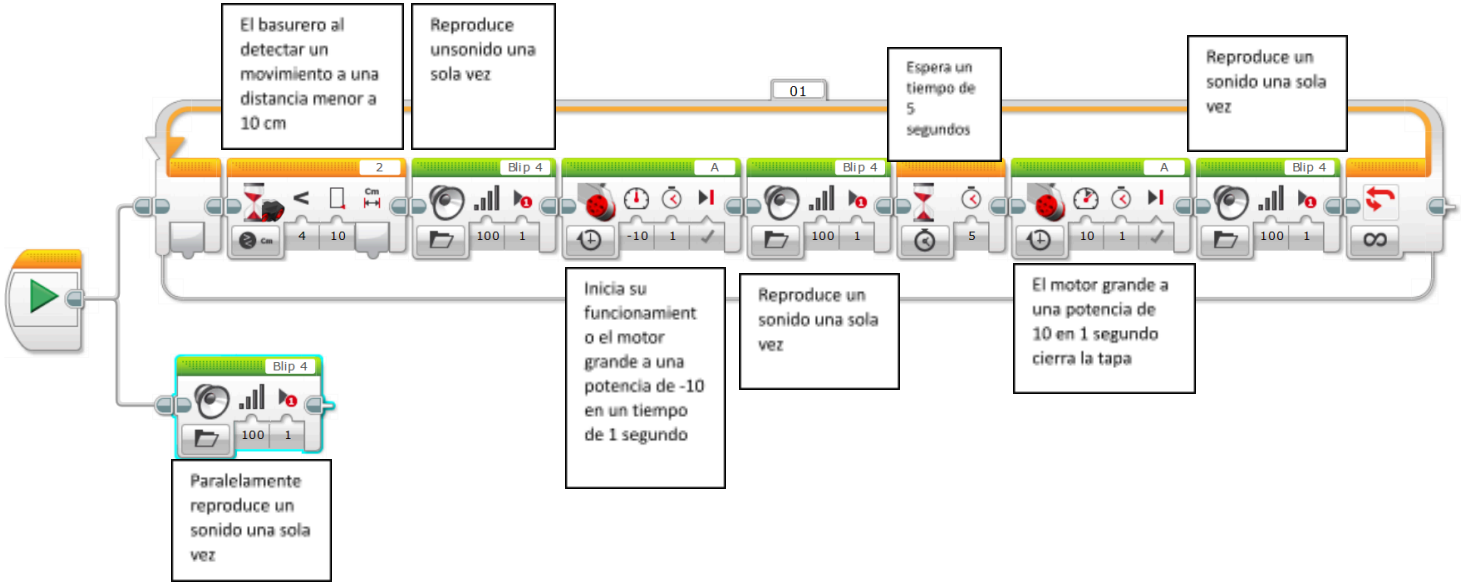
BASURERO INTELIGENTE



Toda la programación se repide indefinidamente esperando la reacción del sensor ultrasónico

CARRO AUNTÓNOMO CON SENSOR DE COLOR

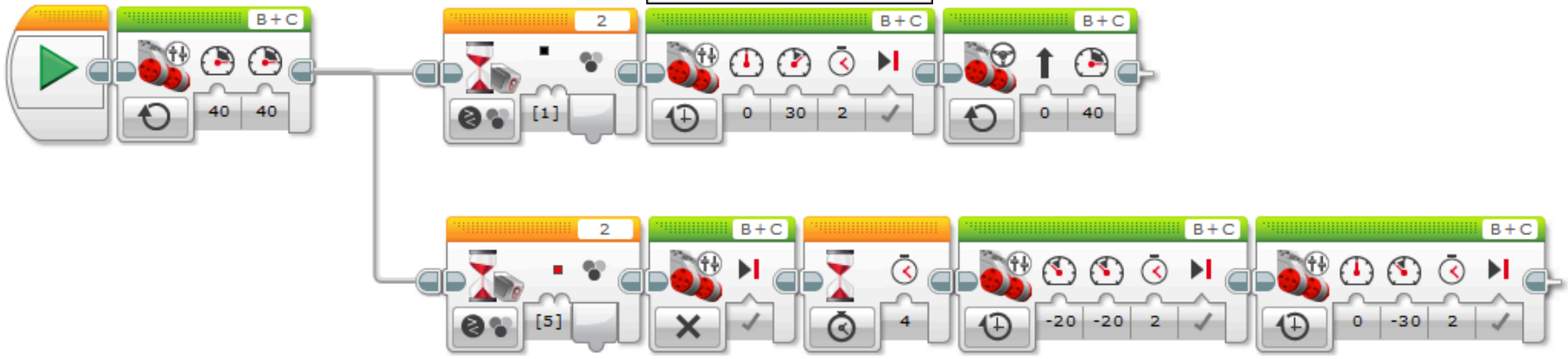
EL robot inicia con una potencia de 40 de manera indefinida

INICIA UNA PROGRAMACIÓN EN PARALELO

Utiliza el sensor de color para identificar el piso el color negro

Si es detectado el robot girara a la derecha a una potencia de 30 enun tiempo de 2 segundos

El robot avanza indefinidamente a una potencia de 40 color negro



Paralelamente esta preparado para detectar el color rojo

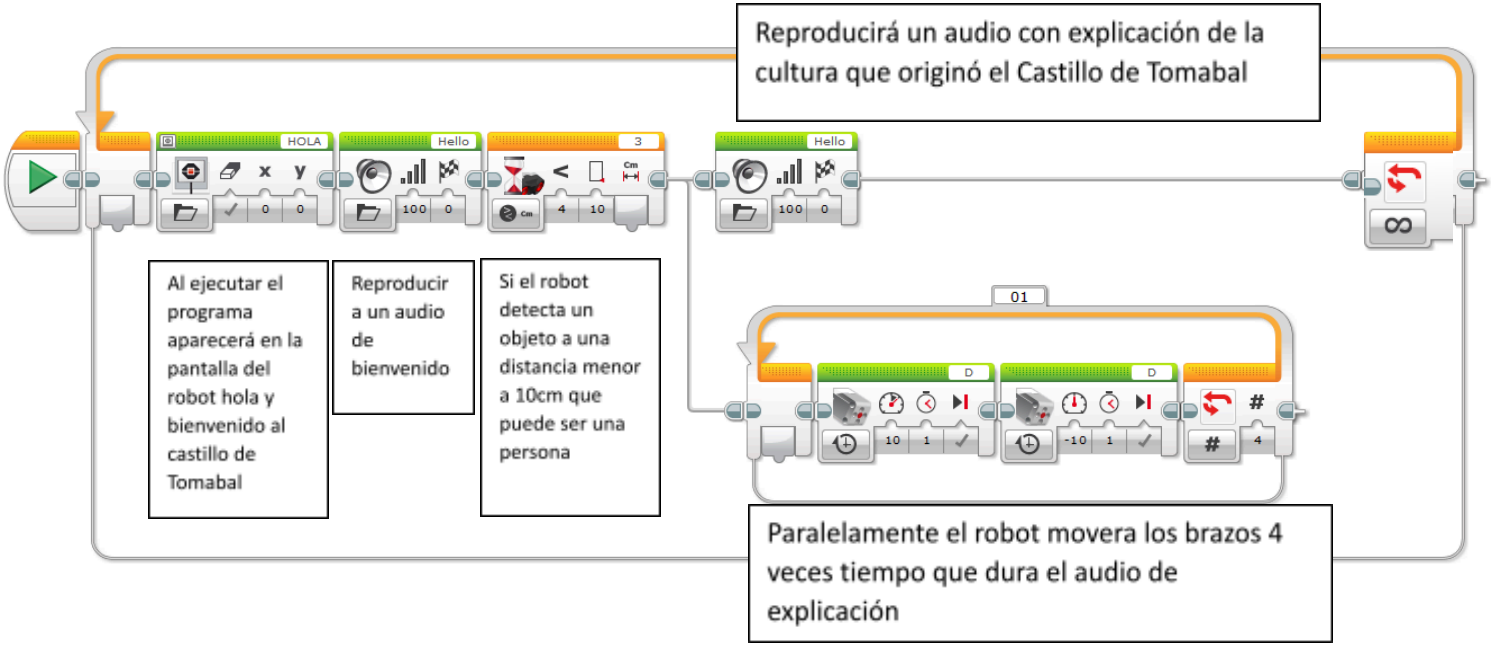
Si detecta el color rojo el robot se detiene

El robot espera 4 segundos

El robot retrocede a una potencia de -20 en un tiempo de 2 segundos

El robot gira a la derecha a una potencia de -30 en un tiempo de 2

ROBOT DE BIENVENIDA



Toda la programación se repide indefinidamente esperando la reacción del sensor ultrasónico