

AGV - Veicoli a Guida Automatizzata

Fabrizio Masini, Luca Sangiorgi

Indice:

1. ABSTRACT
2. INTRODUZIONE
3. STORIA E STATO DELL'ARTE
4. DEFINIZIONE AGV
 - a. Confronto tra le definizioni
 - b. Definizione personale
 - c. Caratteristiche
 - d. Benefici
 - e. Proprietà di guida
 - f. Proprietà di alimentazione
 - g. Sistemi di sicurezza
5. DEFINIZIONE AGV-System
 - a. Confronto tra le definizioni
 - b. Definizione personale
 - c. Caratteristiche
6. FORME DI AUTONOMIA NEGLI AGV
 - a. Autonomia nei sistemi di guida
 - b. Autonomia nelle tecniche di alimentazione
 - c. Autonomia per la sicurezza
 - d. Autonomia del sistema (collettiva, fault tolerance, ...)
7. CENNI TEORICI
 - a. Definizione di Distributed Intelligence
 - b. Definizione di Swarm Behaviour
 - c. Definizione di Stigmergy
 - i. Possibili implementazioni
8. CONCLUSIONE
 - a. Sviluppi futuri