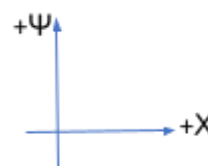


Το ΜΠ οδηγεί το m,q

Φαντασθείτε ένα οριζόντιο σύστημα ορθογωνίων αξόνων ΧΨ όπως στο σχήμα, που η τομή τους έχει συντεταγμένες (0,0). Από το σημείο (0,0) βάλλεται την $t=0$ ένα e με ταχύτητα u_0 κατά την κατεύθυνση του θετικού ημιάξονα Χ ενώ στην περιοχή επικρατεί ομογενές ΜΠ B_1 , με κατεύθυνση κάθετη στο επίπεδο των ΧΨ και φορά τέτοια ώστε να αναγκάζει το e να κινηθεί αντίθετα των δεικτών του ρολογιού. Όταν το e διαγράψει γωνία $\varphi_1=120^\circ$, ακαριαία διπλασιάζεται η ένταση του ΜΠ χωρίς να μεταβληθεί η κατεύθυνσή της και κάποια στιγμή η τροχιά του θα τμήσει τον άξονα Ψ οπότε ακαριαία μηδενίζεται το ΜΠ.

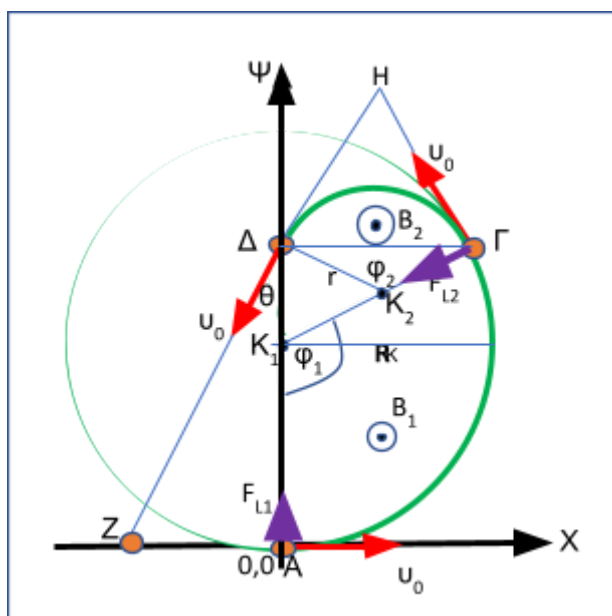


- 1) Να σχεδιάσετε την τροχιά του e μέχρι τη στιγμή που θα συναντήσει τον άξονα Ψ αφού πρώτα βάλλετε τα σωστά σύμβολα για τα ΜΠ και αφού εξηγήσετε ότι η τροχιά του e θα τμήσει τον άξονα Ψ .
- 2) Να προσδιορίσετε το σημείο που θα συναντήσει τον Ψ
- 3) Ποια η μεταβολή ταχύτητας από την $t=0$ μέχρι τη στιγμή που θα περάσει από τον άξονα Ψ
- 4) Να υπολογίσετε τη χρονική στιγμή που θα συναντήσει τον άξονα Χ.
- 5) Πόσο διάστημα διένυσε μέχρι την παραπάνω χρονική στιγμή.

Δίδονται: B_1 , u_0 , e/m (ειδικό φορτίο ηλεκτρονίου)

ΑΠΑΝΤΗΣΗ

- 1) Γνωρίζουμε ότι κατά την βολή του e στο ΜΠ ,κάθετα στις δυναμικές γραμμές λόγω της δύναμης Lorentz θα εκτελέσει ομαλή κυκλική κίνηση . Η F_L είναι κάθετη στην ταχύτητα και την ένταση του ΜΠ οπότε με τον κανόνα των τριών δακτύλων η ένταση του ΜΠ θα έχει φορά προς τα πάνω σε σχέση με το οριζόντιο επίπεδο και συμβολίζεται στο σχήμα με μια τελεία σε κύκλο. Αφού το e διαγράψει γωνία 120° μέσα στο ΜΠ έντασης B_1 φτάνει στη θέση Γ και η



$$R = \frac{mv}{eB_1}$$

ακτίνα της τροχιάς κέντρου K_1 είναι : $R = \frac{mv}{eB_1}$. Φτάνοντας στο Γ το ΜΠ αλλάζει σε μέτρο και το e θα διαγράψει τόξο κύκλου με κέντρο K_2 και ακτίνα :

$$r = \frac{mv}{eB_2} \xrightarrow{B_2=2B_1} r = \frac{mv}{e2B_1} \Rightarrow r = \frac{R}{2}$$

Το κέντρο K_2 προφανώς θα βρίσκεται στη διεύθυνση της F_{L2} που είναι κάθετη στην ταχύτητα και επειδή η ακτίνα της τροχιάς είναι $R/2$ εννοείται ότι η $K_1\Gamma$ θα αντιστοιχεί στη διάμετρο της τροχιάς και αν το ΜΠ δεν μηδενιζόταν το e θα περνούσε από το K_1 κάθετα στην $K_1\Gamma$, όμως η κλίση του άξονα Ψ ως προς την $K_1\Gamma$ είναι τέτοια που η τροχιά του e θα τμήσει τον Ψ στο σημείο Δ .

- 2) Αφού το Δ είναι σημείο της περιφέρειας και η $K_1\Gamma$ διάμετρος, η γωνία $K_1\hat{\Delta}\Gamma = 90^\circ$ ενώ $\Gamma\hat{K}_1\Delta = 180 - \varphi_1 = 180 - 120 = 60^\circ$

Από το τρίγωνο $K_1\Delta\Gamma$ θα έχουμε: $(K_1\Delta) = (K_1\Gamma) \cdot \sigma\upsilon\nu 60 = 2r \frac{1}{2} \Rightarrow$

$$(K_1\Delta) = r = \frac{R}{2} \quad \text{Άρα} \quad \psi_\Delta = \frac{1}{2}R \Rightarrow \psi_\Delta = \frac{1}{2} \frac{mv_0}{eB_1} = \frac{1}{2} \frac{v_0}{\frac{e}{m}B_1}$$

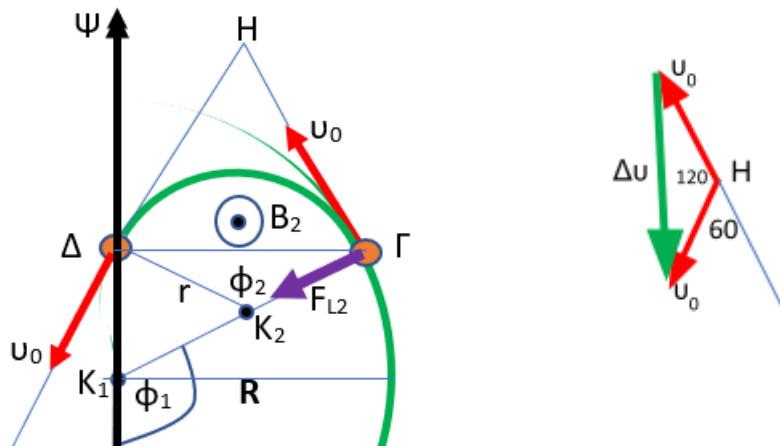
- 3) Κόβω από το αρχικό σχήμα το τμήμα που μας ενδιαφέρει.

Το τρίγωνο $K_1K_2\Delta$ είναι ισοσκελές ($K_2K_1 = K_2\Delta$) και επειδή $K_2\hat{K}_1\Delta = 60^\circ$ θα είναι ισόπλευρο οπότε η εξωτερική γωνία $\varphi_2 = 60 + 60 = 120^\circ$ και $\hat{H} = 60^\circ$ από το τετράπλευρο $K_2\Delta H\Gamma$ όπου υπάρχουν δύο ορθές. Επίσης $H\hat{\Delta}\Gamma = H\hat{\Gamma}\Delta = 60^\circ$

αφού $H\Delta = H\Gamma$ σαν εφαπτόμενες στην περιφέρεια (K_2, r)

Σχεδιάζω τις δύο ταχύτητες με κοινή αρχή στο H και με τη γωνία μεταξύ τους 120° . Έχουμε: $\Delta\vec{v} = \vec{v}_{0,τελ} - \vec{v}_{0,αρχ} \Rightarrow \vec{v}_{0,αρχ} + \Delta\vec{v} = \vec{v}_{0,τελ}$ Στο σχήμα

φαίνεται το άνυσμα της $\Delta\vec{v}$ και από το νόμο των συν θα έχουμε:



$$\Delta v = \sqrt{v_0^2 + v_0^2 - 2v_0^2 \cos 120} = \sqrt{2v_0^2 - 2v_0^2 \left(-\frac{1}{2}\right)} \Rightarrow \Delta v = v_0 \sqrt{3}$$

Η διεύθυνση της Δv είναι τέτοια ώστε να σχηματίζει γωνία 30° με την ταχύτητα v_0 στη θέση Δ άρα παράλληλη στο άξονα Ψ .

$$t_1 = \frac{\varphi_1}{\omega} = \frac{\frac{2\pi}{3}}{\frac{2\pi}{T_1}} = \frac{T_1}{3} = \frac{1}{3} \frac{2\pi m}{eB_1}$$

4) Από το Α στο Γ ο χρόνος θα είναι :

$$t_2 = \frac{\varphi_2}{\omega_2} = \frac{\frac{2\pi}{3}}{\frac{2\pi}{T_2}} = \frac{T_2}{3} = \frac{1}{3} \frac{2\pi m}{e2B_1} = \frac{1}{6} \frac{2\pi m}{eB_1}$$

Από το Γ στο Δ ο χρόνος θα είναι :

Μετά το Δ αφού δεν υπάρχει πλέον ΜΠ το e θα κινηθεί ευθύγραμμα ομαλά και μέχρι τον άξονα Χ θα διαγράψει την ευθεία ΔΖ που σχηματίζει με τον Ψ γωνία $\theta=30^\circ$ οπότε:

$$\cos 30 = \frac{(A\Delta)}{(\Delta Z)} \Rightarrow (\Delta Z) = \frac{(A\Delta)}{\cos 30} \Rightarrow (\Delta Z) = \frac{R + \frac{R}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}} \Rightarrow (\Delta Z) = R\sqrt{3}$$

και την

$$t_3 = \frac{(\Delta Z)}{v_0} = \frac{R\sqrt{3}}{v_0} = \frac{\frac{mv_0}{eB_1}}{v_0} \Rightarrow t_3 = \frac{m}{eB_1}$$

απόσταση αυτή θα τη διανύσει σε :

Άρα ο συνολικός χρόνος θα είναι:

$$t = \frac{1}{3} \frac{2\pi m}{eB_1} + \frac{1}{6} \frac{2\pi m}{eB_1} + \frac{m}{eB_1} \Rightarrow t = (\pi + 1) \frac{m}{eB_1}$$

5)

$$S = S_{(A\Gamma)} + S_{(\Gamma\Delta)} + S_{(\Delta Z)} = \varphi_1 R + \varphi_2 \frac{R}{2} + R\sqrt{3} = \frac{2\pi}{3} R + \frac{2\pi}{3} \frac{R}{2} + R\sqrt{3} \Rightarrow$$

$$S = (\pi + \sqrt{3}) R \Rightarrow S = (\pi + \sqrt{3}) \frac{mv_0}{eB_1}$$

Παντελεήμων Παπαδάκης

24/01/2023