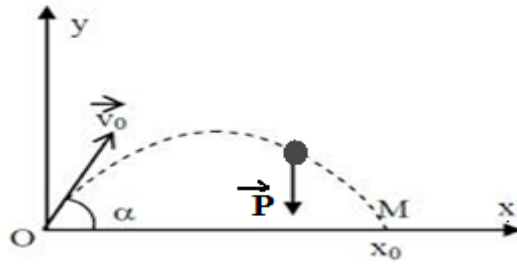


حركة قذيفة في مجال الثقالة المنتظم Mouvement d'un projectile dans le champ de pesanteur

نقذف كرية فولاذية كتلتها m من نقطة O أصل معلم متعامد منتظم، بسرعة بدئية $\vec{v}_0$ كما يبين الشكل التالي:



نهمل قوى احتكاك الهواء و دافعة ارخميدس اذن الكرية خاضعة لوزنها $\vec{P}$ فقط.
 $\vec{v}_0$ في المستوى $(k, iO,)$ ، أي أن حركة G تتم في $(k, iO,)$ أي الحركة مستوية.

I- متجهة التسارع

المجموعة المدروسة : القذيفة

القوى المطبقة : $\vec{P}$ وزنها

المعلم : معلم غاليلي $(i; j)R(O)$

نطبق القانون الثاني لنيوتن:

أي $\vec{P} = m \cdot \vec{a}$ نسقط العلاقة على محاور المعلم $(i; j)R(O)$ فنحصل على

$$\{ \vec{P}_x = m \cdot \vec{a}_x \quad \vec{P}_y = m \cdot \vec{a}_y \}$$

من الشكل $\{ 0 = m \cdot a_x - P = m \cdot a_y \}$ نستنتج ان احداثيات متجهة التسارع $\{ a_x = 0 \quad a_y = -g \}$

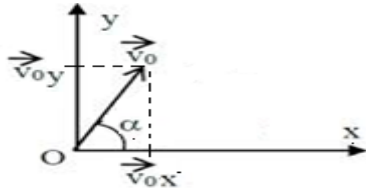
على المحور $(iO,)$ حركة G مستقيمة منتظمة. $a_x=0$

على المحور $(kO,)$ حركة G مستقيمة متغيرة بانتظام. $a_y=cte$

II- متجهة السرعة اللحظية

عند اللحظة $t=0$

باعتدال الشكل جانبية



$$\{ v_{0x} = v_0 \cdot \cos(\alpha) \quad v_{0y} = v_0 \cdot \sin(\alpha) \}$$

عند لحظة t

$$a_y = \frac{dv_y(t)}{dt}$$

$$v_y(t) = \int a_y dt$$

$$v_y(t) = a_y \cdot t + C$$

عند $t=0$ انطلق بسرعة بدئية v_{0y} $v_y(t=0) = v_{0y}$

$$v_y(t) = a_y \cdot t + v_{0y}$$

$$v_y(t) = -g \cdot t + v_{0y} \sin(\alpha)$$

$$a_x = \frac{dv_x(t)}{dt}$$

$$v_x(t) = \int a_x dt$$

$$v_x(t) = a_x \cdot t + C$$

عند $t=0$ انطلق بسرعة بدئية v_{0x} $v_x(t=0) = v_{0x}$

$$v_x(t) = a_x \cdot t + v_{0x}$$

$$v_x(t) = v_{0x} \cos(\alpha)$$

III- المعادلات الزمنية للحركة

$$\frac{dy(t)}{dt} = v_y$$

$$y(t) = \int v_y(t) dt = \int (a_y \cdot t + v_{0y}) dt$$

$$y(t) = \frac{1}{2} \cdot a_y \cdot t^2 + v_{0y} \cdot t + C'$$

عند $t=0$ انطلق الجسم من موضع y_0 $y(t=0) = y_0$

$$y(t) = \frac{1}{2} \cdot a_y \cdot t^2 + v_{0y} \cdot t + y_0$$

$$y(t) = -\frac{1}{2} g t^2 + v_{0y} \sin(\alpha) \cdot t$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = v_x(t)$$

$$x(t) = \int v_x(t) dt = \int (a_x \cdot t + v_{0x}) dt$$

$$x(t) = \frac{1}{2} \cdot a_x \cdot t^2 + v_{0x} \cdot t + C'$$

عند $t=0$ انطلق الجسم من موضع x_0 $x(t=0) = x_0$

$$x(t) = \frac{1}{2} \cdot a_x \cdot t^2 + v_{0x} \cdot t + x_0$$

$$x(t) = v_0 \cdot \cos(\alpha) \cdot t$$

VI- معادلة المسار

هي العلاقة بين احداثيتي مركز قصور القذيفة للحصول عليها، نقصي t بين تعبير x و y

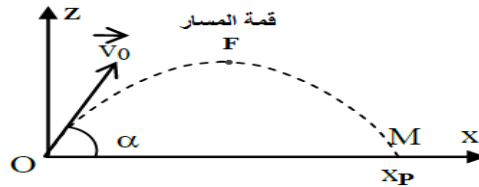
من معادلة الخاصة بالافصول x نحدد تعبير t فنجد : $t = \frac{x}{v_0 \cos(\alpha)}$

نعوض في تعبير y فنحصل على معادلة معادلة المسار التالية : $y(t) = -\frac{1}{2} g \cdot \frac{x^2}{[v_0 \cos(\alpha)]^2} + \tan \tan(\alpha) \cdot x$

نستنتج ان المسار عبارة عن شلجم

V- قمة المسار -

تعريف هي أعلى نقطة يصلها مركز قصور القذيفة



خصايات عامة عند قمة المسار F

- تتوقف القذيفة على المحور (Oy) اي : $\left(\frac{dy(t)}{dt}\right)_F = v_y(F) = 0$ (في هذه الحالة تستغل المعادلات الزمنية)

- F نقطة انعطاف للدالة $y=f(x)$ و منه $\left(\frac{dy}{dx}\right)_F = 0$ (في هذه الحالة تستغل معادلة المسار)

طريقة 2

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)_F = 0 = -g \cdot \frac{x_F}{[v_0 \cos(\alpha)]^2} + \tan \tan(\alpha)$$

بحل المعادلة نجد :

$$x_F = \frac{v_0^2 \sin(2\alpha)}{2g}$$

نعوض في معادلة المسار :

$$0 = -\frac{1}{2} g \cdot \frac{x_F^2}{[v_0 \cos(\alpha)]^2} + \tan \tan(\alpha) \cdot x_F$$

نجد

$$y_F = \frac{v_0^2 \sin^2(\alpha)}{2g}$$

طريقة 1

$$0 = -g \cdot t_F + v_0 \cdot \sin(\alpha)$$

المدة الزمنية اللازمة لوصول القذيفة قيمة المسار هي :

$$t_F = \frac{v_0 \sin(\alpha)}{g}$$

احداثيات قيمة المسار :

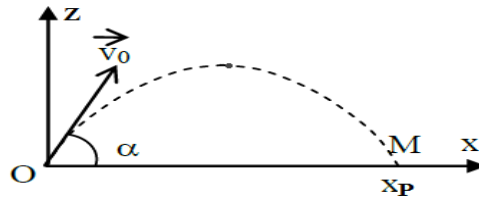
$$\{x_F = v_0 \cos(\alpha) \cdot t_F, y_F = -\frac{1}{2} g \cdot t_F^2 + v_0 \sin(\alpha) \cdot t_F\}$$

نستنتج :

$$x_F = \frac{v_0^2 \sin(2\alpha)}{2g}, y_F = \frac{v_0^2 \sin^2(\alpha)}{2g}$$

VI- المدى

هو المسافة بين الموضع G_0 لمركز قصور القذيفة لحظة انطلاقها، والموضع P للنقطة G أثناء سقوط القذيفة، بحيث P تنتمي للمحور الأفقي الذي يشمل G_0



عند سقوط الجسم على المحور (Ox) فإن $Z_p = 0$

طريقة 1

$$0 = -\frac{1}{2}g \cdot t_p^2 + v_0 \cdot \sin(\alpha) \cdot t_p$$

المدة الزمنية اللازمة لوصول القذيفة قيمة المسار هي :

$$t_F = 2 \cdot \frac{v_0 \cdot \sin(\alpha)}{g}$$

نعوض :

$$y_p = -\frac{1}{2}g \cdot t_p^2 + v_0 \cdot \sin(\alpha) \cdot t_p$$

نستنتج :

$$x_p = \frac{v_0^2 \cdot \sin(2\alpha)}{g}$$

طريقة 2

$$-g \cdot \frac{x_p^2}{[v_0 \cdot \cos(\alpha)]^2} + \tan(\alpha) \cdot x_p = 0$$

بحل المعادلة نجد :

$$x_p = \frac{v_0^2 \cdot \sin(2\alpha)}{g}$$

انتهى